

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Максимов Алексей Борисович

Должность: директор департамента по образовательной политике

Дата подписания: 21.10.2023 13:00:20

Уникальный программный ключ:

8db180d1a3f02ac9e60521a5672742735c18b1d6

**МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

Федеральное государственное автономное образовательное  
учреждение высшего образования  
«МОСКОВСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

УТВЕРЖДАЮ  
Декан факультета машиностроения

\_\_\_\_\_ / Е. В. Сафонов /  
« 21 » 10 2021 г.



**РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ**

**«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**

Направление подготовки  
**15.03.01 "Машиностроение"**

Образовательная программа (профиль подготовки)  
**«Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»**

Квалификация (степень) выпускника  
**Бакалавр**

Форма обучения  
**Очная**

Москва 2021 г.

## 1. Цели освоения дисциплины

К основным целям освоения дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» следует отнести:

- формирование у студентов знаний в области мехатроники и систем управления;
- приобретение студентами умений и навыков разработки программного обеспечения для управления технологическими процессами машиностроительных производств;
- развитие способности студентов к самостоятельному изучению и освоению новых перспективных методов, средств и технологий в области мехатроники и систем управления;
- подготовка студентов к деятельности в соответствии с квалификационной характеристикой бакалавра по направлению.

К основным задачам освоения дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» следует отнести:

- овладение научной терминологией в области мехатроники и систем управления;
- овладение методами, средствами и технологиями в области мехатроники и систем управления;
- овладение навыками программирования контроллеров для управления технологическими процессами машиностроительных производств.

## 1. Место дисциплины в структуре ООП

Дисциплина «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» относится к вариативной части, блока 1 (Б.1.2.15) основной образовательной программы.

Дисциплина «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» взаимосвязана логически и содержательно-методически со следующими дисциплинами и практиками ООП:

*в обязательной части (Б.1.1):*

- основы программирования и алгоритмизации в машиностроении;
- гидропневмоавтоматика и гидропривод;
- электротехнические основы машиностроительных технологий

*в вариативной части (Б.1.2):*

- метрологическое обеспечение качества продукции;

- оборудование и средства технологического оснащения ФХО  
в дисциплинах по выбору студента:
- надежность и диагностика технических систем;
- технологические основы цифрового производства

### **3. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы**

В результате освоения дисциплины (модуля) у обучающихся формируются следующие компетенции и должны быть достигнуты следующие результаты обучения как этап формирования соответствующих компетенций:

Код компетенции	В результате освоения образовательной программы обучающийся должен обладать	Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине
<b>ПК-13</b>	Способностью обеспечивать техническое оснащение рабочих мест с размещением технологического оборудования; умением осваивать вводимое оборудование	<p style="text-align: center;"><b>знать:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- методы обеспечения технического оснащения рабочих мест;</li> <li>- правила размещения технологического оборудования;</li> </ul> <p style="text-align: center;"><b>уметь:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- обеспечивать техническое оснащение рабочих мест;</li> <li>- осваивать вводимое оборудование;</li> </ul> <p style="text-align: center;"><b>владеть:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- навыком обеспечения технического оснащения рабочих мест;</li> <li>- навыком освоения вводимого оборудования;</li> </ul>

### **4. Структура и содержание дисциплины**

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетные единицы, т.е. **108** академических часов (из них 54 часа – самостоятельная работа студентов).

На третьем курсе в шестом семестре выделяется 3 зачетные единицы, т.е. **108** академических часов (из них 54 часа – самостоятельная работа студентов).

Разделы дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» изучаются на третьем курсе.

**Шестой семестр:** Лекции - 18 часов, лабораторные занятия – 18 часов, практические занятия – 18 часов, форма контроля – зачет.

Структура и содержание дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» по срокам и видам работы отражены в приложении.

## **Содержание дисциплины**

### **История автоматизации. Определение мехатроники**

Автоматизация технологических процессов. Определение мехатроники. Мехатронные системы. Мехатроника в промышленности.

### **Механика и механические компоненты мехатронных систем**

Классификация машин. Кинематические пары и звенья. Соединения. Передача вращательного движения. Механизмы возвратного и колебательного движения. Валы и оси. Подшипники. Муфты. Редукторы. Технические средства механических измерений. Регулировка механических систем.

### **Электронные компоненты и датчики**

Биполярные транзисторы. Элементы переключения. Электромеханические датчики. Оптические датчики. Индуктивные датчики. Емкостные датчики. Соединение датчиков с контроллерами мехатронных систем.

### **Пневматические и гидравлические приводы**

Пневмоавтоматика. Производство и распределение сжатого воздуха. Клапаны давления. Приводы: исполнительные механизмы и распределители. Гидравлические средства автоматизации. Структура гидравлической системы. Компоненты гидравлической системы.

### **Принципы инженерного управления**

Системы автоматического управления. Основные термины и определения. Блок-схемы систем автоматического управления. Управляющая единица системы (регулятор). Правила настройки регуляторов. Формирователи нормализованных сигналов (нормирующие преобразователи).

### **Технология программируемых логических контроллеров (ПЛК)**

Отличие ПЛК от релейно-контактных схем. Устройство и принцип действия ПЛК. Детальное изучение ПЛК. Стандарт Международной электротехнической комиссии 1131-3. Программирование ПЛК. Монтаж и подключение ПЛК.

### **Визуализация процессов**

Человеко-машинный интерфейс. Моделирование. Процесс визуализации на РС. Визуализируемые функции. Программные средства визуализации. Создание процесса визуализации.

### **Аналитическая диагностика**

Отчет о неисправности, составляемый оператором. Сбор информации. Поиск возможных причин. Диагностирование возможных причин. Устранение неисправности.

## **5. Образовательные технологии**

Методика преподавания дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» и реализация компетентного подхода в изложении и восприятии материала предусматривает использование следующих активных и интерактивных форм проведения аудиторных занятий в сочетании с внеаудиторной работой с целью формирования и развития профессиональных навыков обучающихся:

- подготовка к выполнению практических и лабораторных работ;
- защита выполненных практических и лабораторных работ;
- организация и проведение текущего контроля знаний студентов в форме тестирования.

Удельный вес занятий, проводимых в интерактивных формах, определен главной целью образовательной программы, особенностью контингента обучающихся и содержанием дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» и в целом по дисциплине составляет 60% аудиторных занятий.

## **6. Оценочные средства для текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации по итогам освоения дисциплины и учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы студентов.**

В процессе обучения используются следующие оценочные формы самостоятельной работы студентов, оценочные средства текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации:

- тестирование;
- подготовка к выполнению практических и лабораторных работ и их защита;
- зачет.

Оценочные средства текущего контроля успеваемости включают тестовые вопросы. Оценочные средства для текущей промежуточной аттестации по итогам освоения дисциплины включают вопросы к зачету.

Образцы заданий для проведения текущего контроля, перечень вопросов к зачету приведены в Приложении 1.

**6.1. Фонд оценочных средств для проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине (модулю).**

6.1.1. Перечень компетенций с указанием этапов их формирования в процессе освоения образовательной программы.

В результате освоения дисциплины (модуля) формируются следующие компетенции:

<b>Код компетенции</b>	<b>В результате освоения образовательной программы обучающийся должен обладать</b>
<b>ПК-13</b>	Способностью обеспечивать техническое оснащение рабочих мест с размещением технологического оборудования; умением осваивать вводимое оборудование

В процессе освоения образовательной программы данные компетенции, в том числе их отдельные компоненты, формируются поэтапно в ходе освоения обучающимися дисциплин (модулей), практик в соответствии с учебным планом и календарным графиком учебного процесса.

### 6.1.2. Описание показателей и критериев оценивания компетенций, формируемых по итогам освоения дисциплины (модуля), описание шкал оценивания

Показателем оценивания компетенций на различных этапах их формирования является достижение обучающимися планируемых результатов обучения по дисциплине (модулю).

<b>ПК-13 - Способность обеспечивать техническое оснащение рабочих мест с размещением технологического оборудования; умение осваивать вводимое оборудование</b>				
<b>Показатель</b>	<b>Критерии оценивания</b>			
	<b>2</b>	<b>3</b>	<b>4</b>	<b>5</b>
<p><b>знать:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- методы обеспечения технического оснащения рабочих мест;</li> <li>- правила размещения технологического оборудования;</li> </ul>	<p>Обучающийся демонстрирует полное отсутствие знаний методов обеспечения технического оснащения рабочих мест и правил размещения технологического оборудования</p>	<p>Обучающийся демонстрирует неполное соответствие знаний методов обеспечения технического оснащения рабочих мест и правил размещения технологического оборудования. Допускаются значительные ошибки, проявляется недостаточность знаний, по ряду показателей, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями при их переносе на новые ситуации.</p>	<p>Обучающийся демонстрирует частичное соответствие знаний методов обеспечения технического оснащения рабочих мест и правил размещения технологического оборудования. Допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях.</p>	<p>Обучающийся демонстрирует полное соответствие знаний методов обеспечения технического оснащения рабочих мест и правил размещения технологического оборудования. Свободно оперирует приобретенными знаниями.</p>
<p><b>уметь:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- обеспечивать техническое оснащение рабочих мест;</li> <li>- осваивать вводимое оборудование;</li> </ul>	<p>Обучающийся не умеет обеспечивать техническое оснащение рабочих мест; осваивать вводимое оборудование</p>	<p>Обучающийся демонстрирует неполное соответствие следующих умений: обеспечивать техническое оснащение рабочих мест; осваивать вводимое оборудование. Допускаются значительные ошибки,</p>	<p>Обучающийся демонстрирует частичное соответствие следующих умений: обеспечивать техническое оснащение рабочих мест; осваивать вводимое оборудование</p>	<p>Обучающийся демонстрирует полное соответствие следующих умений: обеспечивать техническое оснащение рабочих мест; осваивать вводимое оборудование.</p>

		проявляется недостаточность умений, по ряду показателей, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании умениями при их переносе на новые ситуации.	Умения освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе умений на новые, нестандартные ситуации.	Свободно оперирует приобретенными умениями, применяет их в ситуациях повышенной сложности.
<b>владеть:</b> - навыком обеспечения технического оснащения рабочих мест; - навыком освоения вводимого оборудования;	Обучающийся не владеет навыками обеспечения технического оснащения рабочих мест и освоения вводимого оборудования.	Обучающийся в неполном объеме владеет навыками обеспечения технического оснащения рабочих мест и освоения вводимого оборудования. Допускаются значительные ошибки, проявляется недостаточность владения навыками по ряду показателей. Обучающийся испытывает значительные затруднения при применении навыков в новых ситуациях.	Обучающийся частично владеет навыками обеспечения технического оснащения рабочих мест и освоения вводимого оборудования. Навыки освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе умений на новые, нестандартные ситуации.	Обучающийся в полном объеме владеет навыками обеспечения технического оснащения рабочих мест и освоения вводимого оборудования. Свободно применяет полученные навыки в ситуациях повышенной сложности.

### **Шкалы оценивания результатов промежуточной аттестации и их описание**

#### ***Форма промежуточной аттестации: зачет.***

Промежуточная аттестация обучающихся в форме зачета проводится по результатам выполнения всех видов учебной работы, предусмотренных учебным планом по данной дисциплине (модулю), при этом учитываются результаты текущего контроля успеваемости в течение семестра. Оценка степени достижения обучающимися планируемых результатов обучения по дисциплине (модулю) проводится преподавателем, ведущим занятия по дисциплине (модулю) методом экспертной оценки. По итогам промежуточной аттестации по дисциплине (модулю) выставляется оценка «зачет» или «незачет».



К промежуточной аттестации допускаются только студенты, выполнившие все виды учебной работы, предусмотренные рабочей программой по дисциплине «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» (прошли промежуточный контроль, выполнили и защитили практические и лабораторные работы).

<b>Шкала оценивания</b>	<b>Описание</b>
Зачет	Выполнены все виды учебной работы, предусмотренные учебным планом. Студент демонстрирует соответствие знаний, умений, навыков приведенным в таблицах показателям (возможно неполное), допускаются значительные ошибки, проявляется отсутствие знаний, умений, навыков по ряду показателей, студент испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.
Незачет	Не выполнен один или более видов учебной работы, предусмотренных учебным планом. Студент демонстрирует полное отсутствие или недостаточное соответствие знаний, умений, навыков приведенным в таблицах показателям, допускаются значительные ошибки, проявляется отсутствие знаний, умений, навыков по ряду показателей, студент не может оперировать знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.

**Фонды оценочных средств представлены в Приложении Г к рабочей программе.**

## 7. Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины.

### а) основная литература:

1. Герасимов, А.В. Проектирование АСУТП с использованием SCADA-систем [Электронный ресурс]: учебное пособие / А.В. Герасимов, А.С. Титовцев. — Электрон. дан. — Казань: КНИТУ, 2014. — 128 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/73383>. — Загл. с экрана.
2. Управление непрерывными и дискретными процессами [Электронный ресурс] / А.А. Бобцов [и др.]. — Электрон. дан. — Санкт-Петербург: НИУ ИТМО, 2010. — 176 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/40739>. — Загл. с экрана.
3. Устранение сбоев в системах мехатроники. М.: ООО «Фесто-РФ» 2006. - 261 с.
4. Юсупов, Р.Х. Основы автоматизированных систем управления технологическими процессами [Электронный ресурс]: учебное пособие / Р.Х. Юсупов. — Электрон. дан. — Вологда: "Инфра-Инженерия", 2018. — 132 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/108630>. — Загл. с экрана.

### б) дополнительная литература:

1. Волков, В.В. Управление непрерывными процессами в технических системах [Электронный ресурс]: учебное пособие / В.В. Волков, И.И. Коновалова, А.Д. Семенов. — Электрон. дан. — Пенза: ПензГТУ, 2011. — 270 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/62610>. — Загл. с экрана.
2. Втюрин, В.А. Автоматизированные системы управления технологическими процессами. Программно-технические комплексы [Электронный ресурс]: учебное пособие / В.А. Втюрин. — Электрон. дан. — Санкт-Петербург: СПбГЛТУ, 2007. — 232 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/60870>. — Загл. с экрана.
3. Герасимов, А.В. Проектирование автоматизированных систем управления технологическими процессами [Электронный ресурс]: учебное пособие / А.В. Герасимов. — Электрон. дан. — Казань: КНИТУ, 2016. — 124 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/101909>. — Загл. с экрана.
4. Денисенко, В.В. Компьютерное управление технологическим процессом, экспериментом, оборудованием [Электронный ресурс] / В.В. Денисенко. — Электрон. дан. — Москва: Горячая линия-Телеком, 2014. — 606 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/111051>. — Загл. с экрана.

5. Рябов, И.В. Автоматизированные информационно-управляющие системы [Электронный ресурс]: учебное пособие / И.В. Рябов. — Электрон. дан. — Йошкар-Ола: ПГТУ, 2015. — 200 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/76558>. — Загл. с экрана.
6. Силич, А.А. Системы автоматизированного проектирования технологических процессов [Электронный ресурс]: учебное пособие / А.А. Силич. — Электрон. дан. — Тюмень: ТюмГНГУ, 2012. — 92 с. — Режим доступа: <https://e.lanbook.com/book/28341>. — Загл. с экрана.

#### **в) программное обеспечение и интернет-ресурсы:**

Программное обеспечение: TIA Portal Siemens.

Полезные учебно-методические и информационные материалы представлены на сайтах:

- <https://lms.mospolytech.ru/> – СДО Московского Политеха;
- [www.cyberguru.ru](http://www.cyberguru.ru) – сайт о программировании, языках программирования – Кибергуру;
- [www.codenet.ru](http://www.codenet.ru) – CodeNet - все для программиста;

### **8. Материально-техническое обеспечение дисциплины.**

Специализированная аудитория «Мехатроника» Техноград ВДНХ, оснащенная мультимедийными средствами обучения и персональными компьютерами.

Персональные компьютеры

Программное обеспечение TIA Portal

Стойки FESTO Handling and Sorting Station

### **9. Методические рекомендации для самостоятельной работы студентов**

Самостоятельная работа является одним из видов учебных занятий. Цель самостоятельной работы – практическое усвоение студентами вопросов алгоритмизации и разработки прикладных программ, рассматриваемых в процессе изучения дисциплины.

Аудиторная самостоятельная работа по дисциплине выполняется на учебных занятиях под непосредственным руководством преподавателя и по его заданию.

Внеаудиторная самостоятельная работа выполняется студентом по заданию преподавателя, но без его непосредственного участия

**Задачи самостоятельной работы студента:**

- развитие навыков самостоятельной учебной работы;
- освоение содержания дисциплины;
- углубление содержания и осознание основных понятий дисциплины;
- использование материала, собранного и полученного в ходе самостоятельных занятий для эффективной подготовки к экзамену.

**Виды внеаудиторной самостоятельной работы:**

- подготовка к практическим и лабораторным работам;
- тестирование на портале <https://lms.mospolytech.ru> для закрепления тем.

Для выполнения любого вида самостоятельной работы необходимо пройти следующие этапы:

- определение цели самостоятельной работы;
- конкретизация познавательной задачи;
- самооценка готовности к самостоятельной работе;
- выбор адекватного способа действия, ведущего к решению задачи;
- планирование работы (самостоятельной или с помощью преподавателя) над заданием;
- осуществление в процессе выполнения самостоятельной работы самоконтроля (промежуточного и конечного) результатов работы и корректировка выполнения работы;
- рефлексия;
- презентация работы.

## **10. Методические рекомендации для преподавателя**

Основное внимание при изучении дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» следует уделять изучению мехатронных систем, программируемых логических контроллеров и созданию программ для управления такими системами.

Для проведения занятий по дисциплине используются средства обучения:

- учебники, информационные ресурсы Интернета;
- справочные материалы и нормативно-техническая документация;
- материалы курса дисциплины на портале <https://lms.mospolytech.ru/>.

**Структура и содержание дисциплины**  
**«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**  
**15.03.01 «Машиностроение»**

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки» (бакалавриат, очная форма)

n/n	Раздел	Семестр	Неделя семестра	Виды учебной работы, включая самостоятельную работу студентов, и трудоемкость в часах					Виды самостоятельной работы студентов					Формы аттестации		
				Л	П/С	Лаб	СРС	КСР	К.Р.	К.П.	РГР	Реферат	К/р	Э	З	
	<b>Шестой семестр</b>															
1.	История автоматизации. Определение мехатроники	6	1	2												
2.	Механика и механические компоненты мехатронных систем.	6	2	2												
3.	Электронные компоненты и датчики	6	3	2												
4.	Пневматические и гидравлические приводы	6	4	2												
5.	Принципы инженерного управления	6	5	2	4											
6.	Технология программируемых логических контроллеров	6	6-7	4	4											

7.	Визуализация процессов	6	8	2	4										
8.	Аналитическая диагностика	6	9	2	4										
9.	Программирование пульта управления	6	10-11			4									
10.	Программирование сортировки деталей	6	12-15			8									
11.	Визуализация технологического процесса сортировки деталей	6	16-18		2	6									
	<i>Форма аттестации</i>														<b>3</b>
	<b>Всего часов по дисциплине</b>			18	18	18	54								

**Перечень практических работ дисциплины**  
**«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**  
**15.03.01 «Машиностроение»**

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
(бакалавриат, очная форма)

<b>№ п/п</b>	<b>Наименование</b>	<b>Оснащение</b>	<b>Кол-во часов</b>
1	Программное обеспечение TIA Portal	Персональные компьютеры Программное обеспечение TIA Portal Стойки FESTO Handling and Sorting Station	4
2	Язык программирования LAD		4
3	Визуализация технологического процесса		4
4	Заполнение формы отчета о неисправности		4
5	Оформление отчетов о лабораторных работах		2

**Перечень лабораторных работ дисциплины**  
**«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**  
**15.03.01 «Машиностроение»**

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
 (бакалавриат, очная форма)

<b>№ п/п</b>	<b>Наименование</b>	<b>Оснащение</b>	<b>Кол-во часов</b>
1	Программирование пульта управления	Персональные компьютеры Программное обеспечение TIA Portal Стойки FESTO Handling and Sorting Station	4
2	Программирование сортировки деталей		8
3	Визуализация технологического процесса сортировки деталей		6



**Аннотация рабочей программы дисциплины  
«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»  
15.03.01 «Машиностроение»**

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
(бакалавриат, очная форма)

**1. Цели освоения дисциплины**

К основным целям освоения дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» следует отнести:

- формирование у студентов знаний в области мехатроники и систем управления;
- приобретение студентами умений и навыков разработки программного обеспечения для управления технологическими процессами машиностроительных производств;
- развитие способности студентов к самостоятельному изучению и освоению новых перспективных методов, средств и технологий в области мехатроники и систем управления;
- подготовка студентов к деятельности в соответствии с квалификационной характеристикой бакалавра по направлению.

К основным задачам освоения дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» следует отнести:

- овладение научной терминологией в области мехатроники и систем управления;
- овладение методами, средствами и технологиями в области мехатроники и систем управления;
- овладение навыками программирования контроллеров для управления технологическими процессами машиностроительных производств.

**2. Место дисциплины в структуре ООП**

Дисциплина «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» относится к вариативной части, блока 1 (Б.1.2.15) основной образовательной программы.

Дисциплина «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» взаимосвязана логически и содержательно-методически со следующими дисциплинами и практиками ООП:

*в обязательной части (Б.1.1):*

- основы программирования и алгоритмизации в машиностроении;
- гидропневмоавтоматика и гидропривод;
- электротехнические основы машиностроительных технологий

*в вариативной части (Б.1.2):*

- метрологическое обеспечение качества продукции;
- оборудование и средства технологического оснащения ФХО

*в дисциплинах по выбору студента:*

- надежность и диагностика технических систем;
- технологические основы цифрового производства.

### **3. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы**

В результате освоения дисциплины (модуля) у обучающихся формируются следующие компетенции и должны быть достигнуты следующие результаты обучения как этап формирования соответствующих компетенций:

ПК-13 Способность обеспечивать техническое оснащение рабочих мест с размещением технологического оборудования; умение осваивать вводимое оборудование.

Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине:

знать:

- методы обеспечения технического оснащения рабочих мест;
- правила размещения технологического оборудования;

уметь:

- обеспечивать техническое оснащение рабочих мест;
- осваивать вводимое оборудование;

владеть:

- навыком обеспечения технического оснащения рабочих мест;
- навыком освоения вводимого оборудования.

#### 4. Объем дисциплины и виды учебной работы

Вид учебной работы	Всего часов	Семестр
		6
Общая трудоемкость	108	108
Аудиторные занятия (всего)	54	54
В том числе		
Лекции	18	18
Практические занятия	18	18
Лабораторные занятия	18	18
Самостоятельная работа	54	54
Курсовая работа	нет	нет
Курсовой проект	нет	нет
Вид промежуточной аттестации	зачет	зачет

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования  
**«МОСКОВСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»  
(МОСКОВСКИЙ ПОЛИТЕХ)**

Направление подготовки: 15.03.01 «Машиностроение»  
Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
Квалификация: бакалавр  
Форма обучения: очная  
Типы профессиональной деятельности (в соответствии с ФГОС ВО):  
производственно-технологический, научно-исследовательский.

## **ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ**

### **ПО ДИСЦИПЛИНЕ**

#### **«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**

- Состав: 1. Паспорт фонда оценочных средств  
2. Описание оценочных средств

**Составитель:**

**к.т.н., доц. Александров А.В.**

Москва, 2021 год

**1. ПАСПОРТ ФОНДА ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ  
УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ  
«МЕХАТРОНИКА, СОВРЕМЕННЫЕ ПРИВОДЫ УСТАНОВОК ФХО»**

Комплект контрольно-оценочных средств предназначен для проверки результатов освоения учебной дисциплины «Мехатроника, современные приводы установок ФХО» основной образовательной программы по направлению подготовки 15.03.01 «Машиностроение».

В результате контроля и оценки по учебной дисциплине осуществляется комплексная проверка следующих компетенций (таблица 1).

## ПОКАЗАТЕЛИ УРОВНЯ СФОРМИРОВАННОСТИ КОМПЕТЕНЦИЙ

Мехатроника, современные приводы установок ФХО					
ФГОС ВО 15.03.01 «Машиностроение»					
В процессе освоения данной дисциплины студент формирует и демонстрирует следующие компетенции:					
КОМПЕТЕНЦИИ		Перечень компонентов	Технология формирования компетенций	Форма оценочного средства**	Степени уровней освоения компетенций
ИН-ДЕКС	ФОРМУЛИРОВКА				
ПК-13	Способность обеспечивать техническое оснащение рабочих мест с размещением технологического оборудования; умение осваивать вводимое оборудование.	<p>знать:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- методы обеспечения технического оснащения рабочих мест;</li> <li>- правила размещения технологического оборудования;</li> </ul> <p>уметь:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- обеспечивать техническое оснащение рабочих мест;</li> <li>- осваивать вводимое оборудование;</li> </ul> <p>владеть:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- навыком обеспечения технического оснащения рабочих мест;</li> <li>- навыком освоения вводимого оборудования;</li> </ul>	самостоятельная работа, практические и лабораторные работы, лекции	ПР, ЛР, Т, З	<p><b>Базовый уровень:</b></p> <p>воспроизводство полученных знаний в ходе текущего контроля; умение решать типовые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения по известным алгоритмам, правилам и методикам</p> <p><b>Повышенный уровень:</b></p> <p>практическое применение полученных знаний в процессе выполнения лабораторных работ; готовность решать практические задачи повышенной сложности, нетиповые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения в условиях неполной определенности, при недостаточном документальном, нормативном и методическом обеспечении</p>

\*\* - Сокращения форм оценочных средств см. в приложении 2 к РП.

**2. ОПИСАНИЕ ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ  
УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ  
«МЕХАТРОНИКА, СОВРЕМЕННЫЕ ПРИВОДЫ УСТАНОВОК ФХО»**

**Перечень вопросов к зачету (6 семестр)  
(код компетенции ПК-13)**

1. Дайте определение мехатроники.
2. Что входит в структуру мехатронной системы?
3. Характеристики продуктов мехатроники.
4. Что такое машины? Какова их классификация в соответствии с протекающими в них процессами?
5. Достоинства и недостатки зубчатой, червячной, ременной и цепной передач.
6. Какие технические средства измерений вы знаете?
7. В чем заключается задача регулировки механических систем?
8. Основные электронные компоненты, применяемые в мехатронных системах.
9. Какие рабочие состояния есть у транзистора?
10. Каковы функции и наиболее важные свойства элементов переключения?
11. Какие вы знаете электромеханические датчики? В чем их недостатки?
12. Какие вы знаете оптические датчики? Чем они отличаются по принципу действия?
13. Принцип работы индуктивного и емкостного датчика.
14. Какие уровни содержит пневматическая система?
15. Из чего состоит блок подготовки сжатого воздуха?
16. Какие бывают способы управления распределителями?
17. Какие бывают приводы пневматических систем? Для чего они нужны?
18. Основные компоненты гидравлического энергоснабжения.
19. Для чего нужны дроссели?
20. Из чего состоит система автоматического управления?
21. Какие типы регуляторов существуют и чем отличаются?
22. Преимущества ПИД-регулятора.
23. Наиболее важные функции нормирующего преобразователя.
24. Достоинства ПЛК по сравнению с релейно-контактными схемами.
25. Достоинства и недостатки однокорпусных и модульных ПЛК.
26. Устройство ПЛК.
27. Последовательность процедур, выполняемых при программировании

ПЛК.

28. Структура программной модели.

29. Языки программирования ПЛК.

30. Для чего нужны визуализация при автоматизации технологических процессов?

31. В чем разница между визуализацией и моделированием?

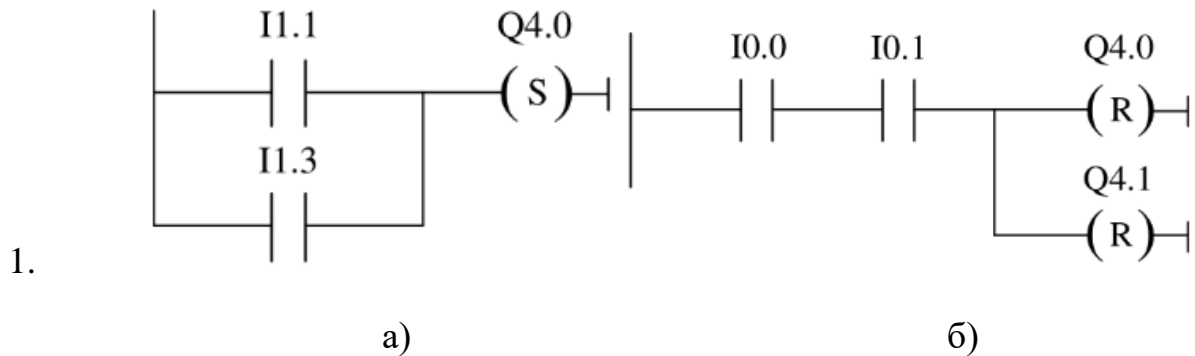
32. Что такое алармы, рецепты и тренды?

33. Основные шаги диагностического анализа.

34. Для чего нужна форма отчета о неисправности?

35. Как строится дерево поиска решений?

### Примеры тестовых вопросов



Какой фрагмент программы на языке LAD соответствует логическому «ИЛИ»?

A a)

C оба соответствуют

B б)

D оба не соответствуют

2.

Tag table_1			
	Name	Data type	Address
1	start	Bool	%I1.0
2	stop	Bool	%I1.1
3	reset	Bool	%I1.3
4	key	Bool	%I1.2
5	start_q	Bool	%Q1.0
6	reset_q	Bool	%Q1.1

Какие значения может принимать переменная с типом Bool?

A целые и дробные

C 0 и 1

B любые значения больше 0

D любые целые



**Перечень практических работ дисциплины  
«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**

15.03.01 «Машиностроение»

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
(бакалавриат, очная форма)

№ п/п	Наименование	Оснащение	Кол-во часов
1	Программное обеспечение TIA Portal	Персональные компьютеры Программное обеспечение TIA Portal Стойки FESTO Handling and Sorting Station	4
2	Язык программирования LAD		4
3	Визуализация технологического процесса		4
4	Заполнение формы отчета о неисправности		4
5	Оформление отчетов о лабораторных работах		2

**Перечень лабораторных работ дисциплины  
«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**

15.03.01 «Машиностроение»

Профиль «Машины и технологии высокоэффективных процессов обработки»  
(бакалавриат, очная форма)

№ п/п	Наименование	Оснащение	Кол-во часов
1	Программирование пульта управления	Персональные компьютеры	4
2	Программирование сортировки деталей	Программное обеспечение TIA Portal Стойки FESTO Handling and Sorting Station	8
3	Визуализация технологического процесса сортировки деталей		6

**Перечень оценочных средств по дисциплине  
«Мехатроника, современные приводы установок ФХО»**

№ ОС	Наименование оценочного средства	Краткая характеристика оценочного средства	Представление оценочного средства в ФОС
1.	Практические работы (ПР)	Оценка способности студента применить полученные ранее знания для проведения анализа, опыта, эксперимента и выполнения последующих расчетов, а также составления выводов	Перечень практических работ и их оснащение
2.	Лабораторные работы (ПР)	Оценка способности студента применить полученные ранее знания для проведения анализа, опыта, эксперимента и выполнения последующих расчетов, а также составления выводов	Перечень лабораторных работ и их оснащение
3.	Тестирование, (Т)	Средство контроля, организованное как тестирование на портале <a href="https://lms.mospolytech.ru">https://lms.mospolytech.ru</a> рассчитанное на выяснение объема знаний обучающегося по определенному разделу, теме, проблеме и т.п.	Примеры тестовых вопросов
4.	Устный опрос (З - зачет)	Диалог преподавателя со студентом, цель которого – систематизация и уточнение имеющихся у студента знаний, проверка его индивидуальных возможностей усвоения материала	Вопросы к зачету